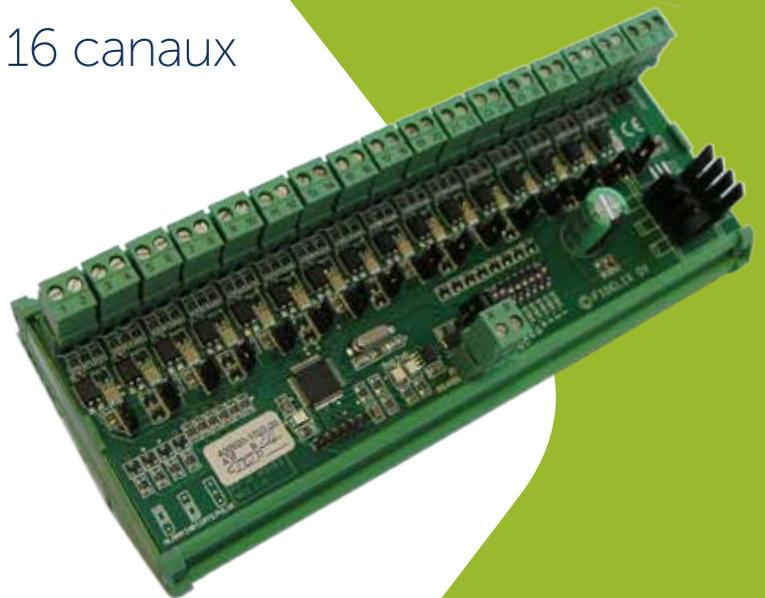




DI-16

Module d'entrée numérique à 16 canaux

- 16 entrées numériques
- Montage sur rail DIN
- Connecteurs individuellement amovibles
- Voyants LED bicolores



Connexion et observation

Le module d'entrée numérique à 16 canaux est utilisé pour lire et détecter les signaux numériques à des fins d'indication, d'alarme ou de mesure des impulsions, mais aussi pour déterminer si un câble est intact (boucles de sécurité). Chaque canal peut être réglé individuellement et dispose d'une LED verte et rouge indiquant l'état actuel de chaque point sur le module.

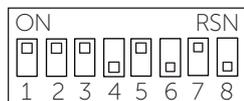
Connectez le module à l'un de nos postes afin d'obtenir rapidement des relevés fiables et précis.

Caractéristiques techniques

Taille (avec les attaches pour rail DIN) :	205 mm x 90 mm (x 65 mm de hauteur)
Tension de service :	de 20 à 26 VCC
Température de fonctionnement :	de 0 à +50 °C
Courant de boucle d'entrée :	2,5 mA à 24 VCC par boucle active
Tension de boucle d'entrée :	de 20 à 48 VCC

Adresse Modbus : il est possible de régler l'adresse du module DI-16 en modifiant la position des commutateurs DIP 3 à 8. Chaque commutateur DIP représente une valeur binaire, comme indiqué sur le module : commutateur DIP 3 (ST32) = 32, commutateur DIP 4 (ST16) = 16, commutateur DIP 5 (ST8) = 8, commutateur DIP 6 (ST4) = 4, commutateur DIP 7 (ST2) = 2, commutateur DIP 8 (ST1) = 1.

Exemple : pour définir l'adresse Modbus du module sur 42, activez les commutateurs DIP 3, 5 et 7 et désactivez les commutateurs DIP 4, 6 et 8. (commutateur DIP 3 = 32, commutateur DIP 5 = 8, commutateur DIP 7 = 2 ; 32+8+2 = 42)



Vitesse Modbus : le module DI-16 utilise le protocole Modbus RTU pour communiquer par le biais d'une connexion série RS485. Pour définir la vitesse Modbus à laquelle le module doit envoyer et recevoir des données, activez ou désactivez les commutateurs DIP 1 et 2 comme indiqué dans le tableau de droite.

Au niveau du dernier module, la boucle Modbus doit être fermée en branchant une résistance de 120 Ω entre le côté A et le côté B de la boucle RS-485. Vous pouvez pour ce faire utiliser les propres résistances de terminaison des modules en fermant le cavalier intégré situé à côté des connecteurs Modbus.

Vitesse de communication	Commutateur DIP 1	Commutateur DIP 2
9 600 bps	OFF	OFF
19 200 bps	OFF	ON
38 400 bps	ON	OFF
57 600 bps	ON	ON

Indications : afin de fournir une tension pour la mesure des bornes d'entrée, branchez un câble volant du connecteur "E" (24VDC in) au connecteur "D" (20-48 VDC+ ref.) et réglez cette tension sur les connecteurs à nombre pair, via une résistance de 10 kΩ. Si nécessaire, un autre niveau de tension peut être branché au connecteur "D". N'oubliez pas qu'il n'existe toutefois qu'un seul niveau de masse pour le module et les connecteurs.

En utilisant le cavalier sur les petites broches, le fonctionnement du voyant à LED peut être configuré comme suit :

- Branchez les broches 1 et 2 pour utiliser le voyant à LED comme indicateur, tout en désactivant la LED si la boucle est ouverte ou en l'activant (voyant vert) si la boucle est fermée, indépendamment des paramètres "contact ouvert ou fermé" du logiciel du poste.
- Branchez les broches 2 et 3 pour connecter une alarme. Un circuit ouvert ou fermé peut être paramétré dans le logiciel du poste. Le voyant à LED s'allume et s'éteint ou clignote vert ou rouge en fonction de l'état de l'alarme.
- Laissez les trois petites broches libres pour la détection d'impulsions. Le voyant à LED s'illumine lorsqu'une impulsion est détectée. Il peut être paramétré séparément pour chaque entrée entre 5 et 1275 ms dans le logiciel du poste.

Résistance acceptée pour les circuits ouverts : 50 kΩ - ∞ (en parallèle) avec une tension de 24 VCC ; résistance acceptée pour les circuits fermés : 0-1 kΩ (en série) avec une tension de 24 VCC.

